

C++ Russia 2023

# ~~Back~~ Deep to basics:

Наследование и виртуальность в

C++ (Часть 2)

## Чего не будет в этом докладе

- Конструкции языка
- Синтаксис
- Все что вы и так видели в учебниках

## О чем этот доклад

- ABI(в основном \*nix) платформ
- Как раскладывает данные компилятор
- Как располагаются структуры и классы в памяти
- Виртуальные функции и V-таблицы

## Как компилируем примеры

```
clang++ -O2 -fno-inline
```

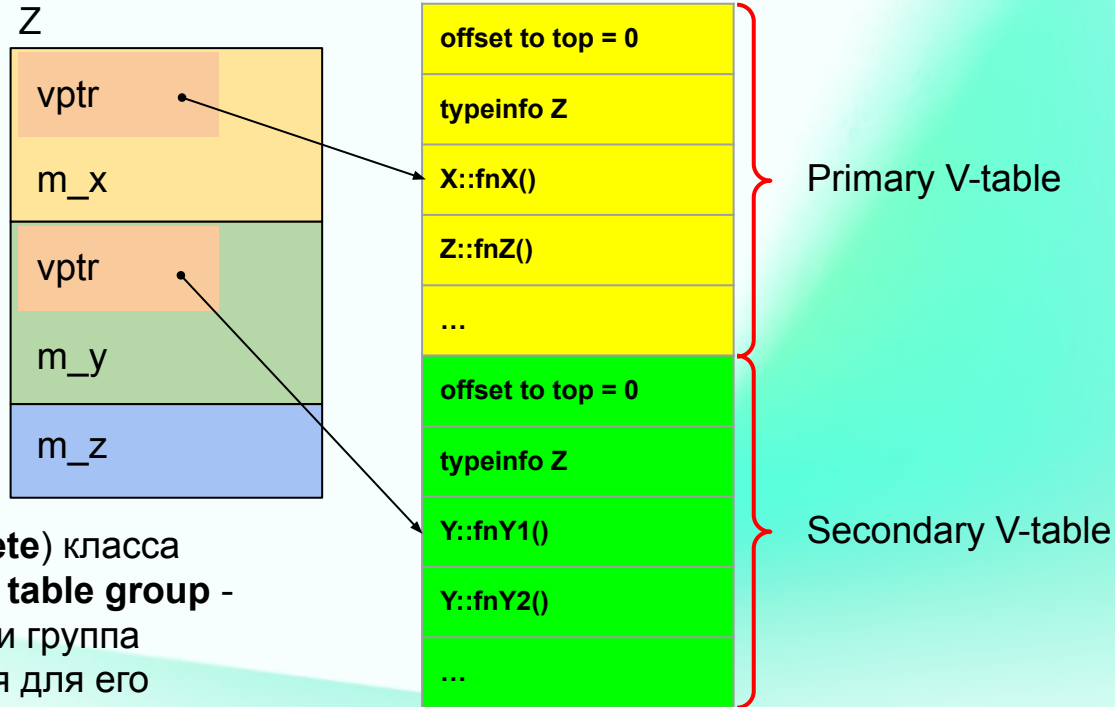
## Где инстанцируются V-таблицы

**Key function (ключевая функция)** - первая **не-inline**, не-чистая, виртуальная функция декларированная функция.

- **V-таблицы** и все что им сопутствует эмитится в единице трансляции где находится тело **ключевая функция**.
- Если ключевой функции нет, то V-таблицы эмитится во все единицы трансляции в секцию **COMDAT**.

## Определение: Virtual table group

```
class X
{ ... };
class Y
{ ... };
class Z : public X, class Y
{ ... };
```



Для полного (**complete**) класса формируется **Virtual table group** - непрерывно в памяти группа таблиц, необходимая для его иерархии наследования.

# Конструкторы и деструкторы

Не совсем корректно

# Виртуальные функции в конструкторе/деструкторе

В V-таблице объекта класса всегда находится **метод** переопределенный в **наиболее-унаследованном** классе!

- Мы находимся в **Wolf::Wolf()** соответственно **Dog** еще не сконструирован
- Вызываем виртуальный **woooo()** -> **Dog::woooo()**
- **Dog::woooo()** обращается к данным в Dog = **Undefined Behavior**

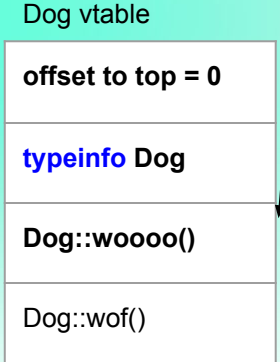
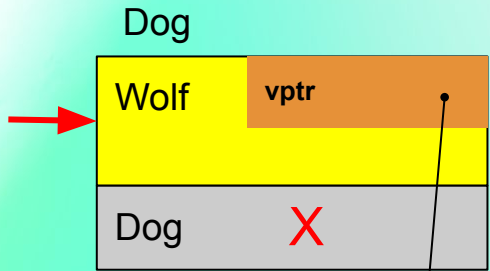
У **деструктора** ситуация с точностью до наоборот!

```

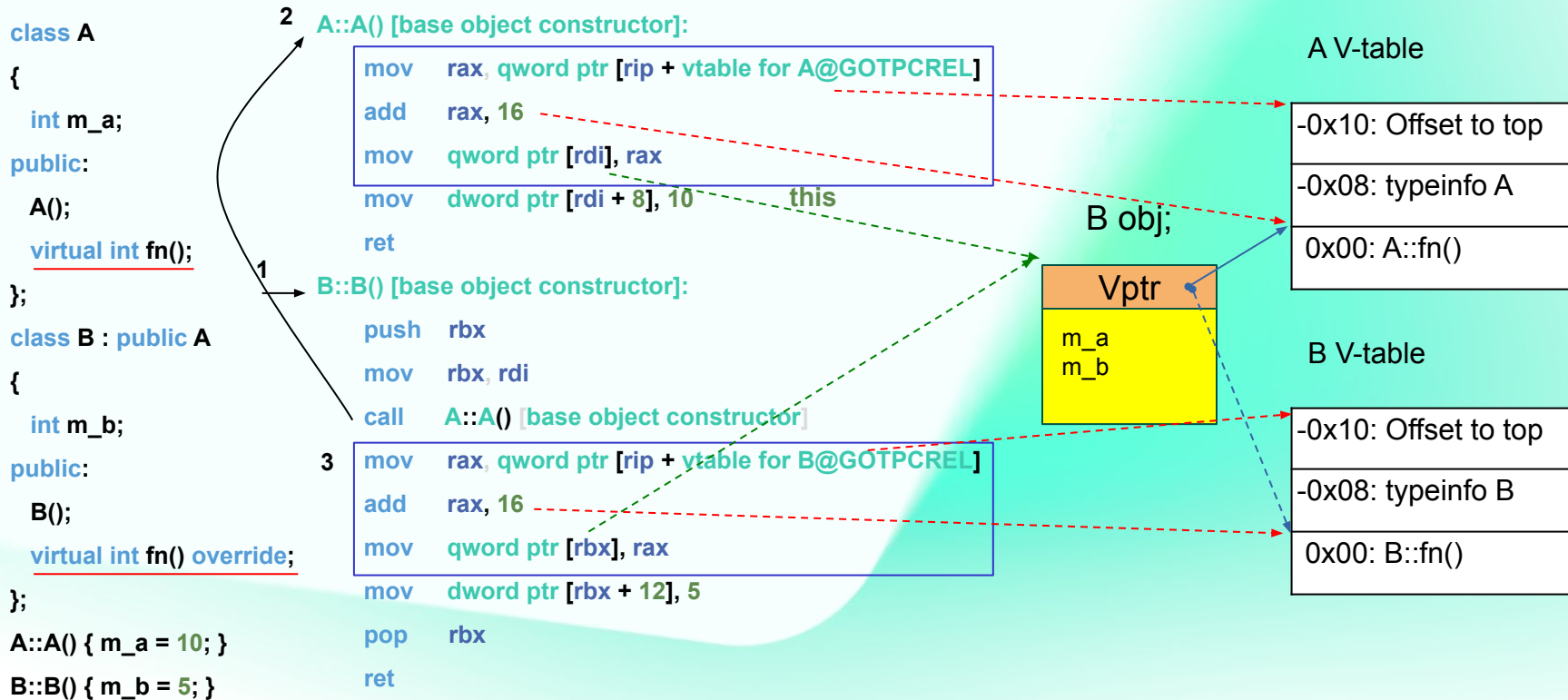
class Wolf
{
    virtual void woooo();
    ...
};
class Dog
{
    virtual void woooo() override;
    ...
};

```

Wolf::woooo()



# Конструирование





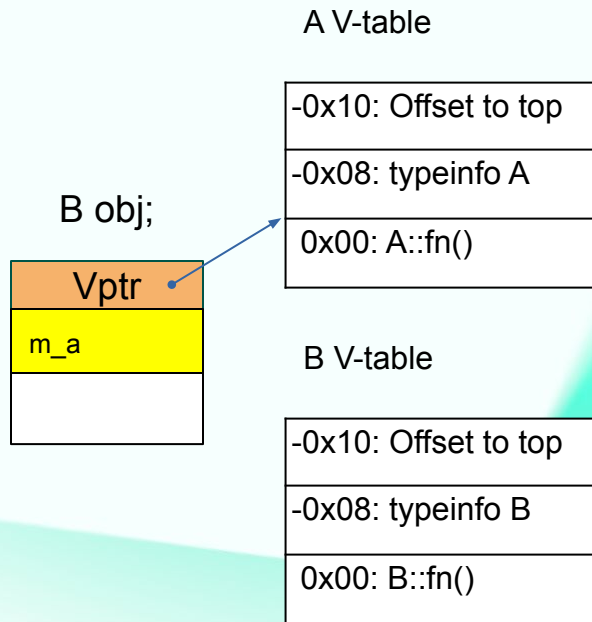
# Конструирование

```

class A
{
    int m_a;
public:
    A();
    virtual int fn();
};
class B : public A
{
    int m_b;
public:
    B();
    virtual int fn() override;
};
A::A() { m_a = 10; }
B::B() { m_b = 5; }

```

Прежде чем стать полностью сконструированным объект переживает последовательно все стадии “своего развития”.

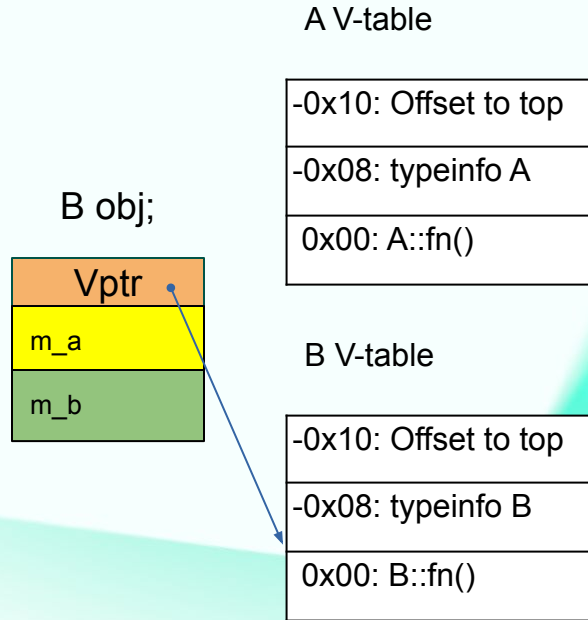


На каждом этапе конструирования объект видит картину мира **не выше текущего уровня**.

# Конструирование

```
class A
{
    int m_a;
public:
    A();
    virtual int fn();
};
class B : public A
{
    int m_b;
public:
    B();
    virtual int fn() override;
};
A::A() { m_a = 10; }
B::B() { m_b = 5; }
```

Прежде чем стать полностью сконструированным объект переживает последовательно все стадии “своего развития”.



На каждом этапе конструирования объект видит картину мира **не выше текущего уровня**.

# Деструкция

```
class A
{
  int m_a;
public:
  ~A();
  virtual int fn();
};

class B : public A
{
  int m_b;
public:
  ~B();
  virtual int fn() override;
};

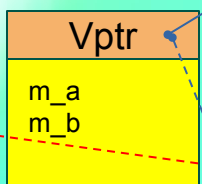
A::~~A() { m_a = 10; }
B::~~B() { m_b = 5; }
```

2 A::~~A() [base object destructor]:

```
mov rax, qword ptr [rip + vtable for A@GOTPCREL]
add rax, 16
mov qword ptr [rdi], rax
mov dword ptr [rdi + 8], 10
ret
```

1 B::~~B() [base object destructor]:

```
mov rax, qword ptr [rip + vtable for B@GOTPCREL]
add rax, 16
mov qword ptr [rdi], rax
mov dword ptr [rdi + 12], 5
jmp A::~~A() [base object destructor] # TAILCALL
```



A V-table

-0x10: Offset to top
-0x08: typeinfo A
0x00: A::fn()

B V-table

-0x10: Offset to top
-0x08: typeinfo B
0x00: B::fn()

Каждый деструктор меняет свой vptr!

## Конструкция/Деструкция и ожидания

- Программист скорее ожидает что будет выполняться **наиболее верхнеуровневая логика** переопределенной виртуальной функции.
- По факту вызывается виртуальная функция не выше **текущего уровня**.

Реальность



Как передаются объекты

## Как передаются объекты по значению

```
struct A
{
    long a;
    long b;
    ~A() { printf("d"); }
};
```

```
long g_a, g_b;
```

```
void fn(A a)
```

```
{
    g_a = a.a;
    g_b = a.b;
}
```

```
fn(A):
    mov    rax, qword ptr [rdi]
    mov    qword ptr [rip + g_a], rax
    mov    rax, qword ptr [rdi + 8]
    mov    qword ptr [rip + g_b], rax
    ret
```

```
g_a:
    .quad 0                # 0x0
```

```
g_b:
    .quad 0                # 0x0
```

Эквивалент:

```
void fn(const A& a)
```

**const** - только с точки зрения внешних гарантий.

Модифицируем только локальную копию.

## Как передаются объекты по значению

```
struct A
{
    long a;
    long b;
    //~A() { printf("d"); }
};
```

```
long g_a, g_b;
void fn(A a)
{
    g_a = a.a;
    g_b = a.b;
}
```

```
fn(A):
    mov    qword ptr [rip + g_a], rdi
    mov    qword ptr [rip + g_b], rsi
    ret
```

Для **standard layout** объектов Itanium ABI позволяет передавать объекты которые влезят в 2 регистра, через регистры.

## Как возвращаются объекты по значению

```
struct A
{
    long a;
    long b;
    ~A() { printf("d"); }
};
```

```
A fn()
{
    A a{10, 15};
    return a;
}
```

```
fn():
    mov    rax, rdi
    mov    qword ptr [rdi], 10
    mov    qword ptr [rdi + 8], 15
    ret
```

Эквивалент:  
void fn(A& ret);



## Как возвращаются объекты по значению

```
struct A
{
    long a;
    long b;
    // ~A() { printf("d"); }
};
```

```
A fn()
{
    A a{10, 15};
    return a;
}
```

```
fn() :
    mov     eax, 10
    mov     edx, 15
    ret
```

Для **standard layout** объектов Itanium ABI позволяет возвращать объекты которые влезят в 2 регистра, через регистры возврата.

## Что это несет нашему любимому RAII

**std::unique\_ptr** - умный УКАЗАТЕЛЬ.

Суть RAII - наличие пользовательского деструктора

->

**не standard layout**

->

Передается НЕ как обычный указатель через регистры,  
а как **указатель на объект**.

# Множественное наследование

## Дубликаты на множественном наследовании (replicated)

```

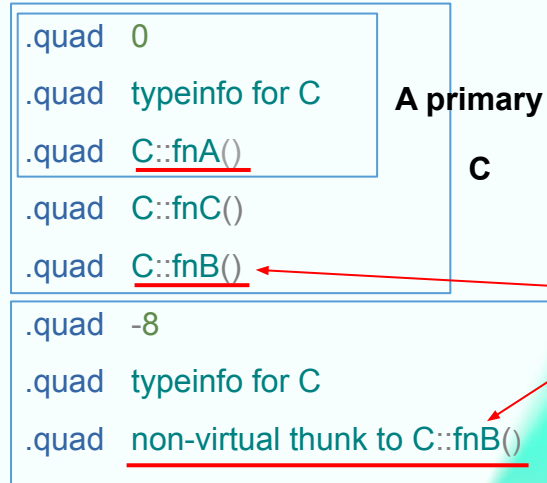
class A
{
public:
    virtual void fnA();
};

class B
{
public:
    virtual void fnB();
};

class C : public A, public B
{
public:
    virtual void fnC();
    void fnA() override;
    void fnB() override;
};

```

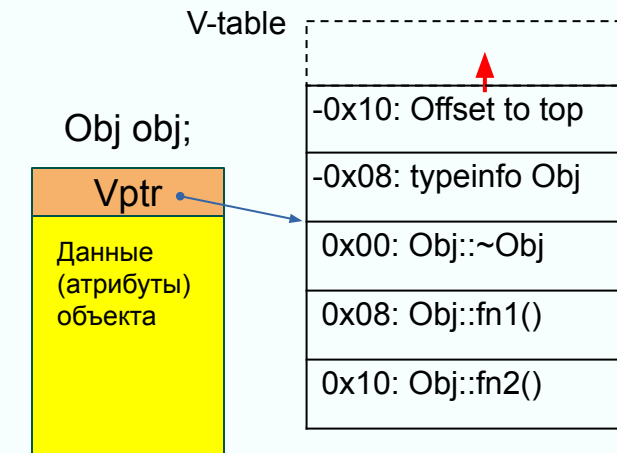
vtable for C:



Две записи одного и того же метода. Но вызываемые по разному.

- Think вызов происходит когда мы отдаем подобъект B.
- Иначе используется не-thunk поле V-таблицы.
- Это позволяет избежать двойного преобразования **this**.

## Вспомним VTable (Itanium ABI)



Динамический объект

В **Itanium ABI** (сейчас используется на всех \*nix платформах):

- В начале каждого объекта с виртуальными функциями есть указатель **vp**tr на V-таблицу
  - **vp**tr указывает на элемент с индексом 2\* (от начала)
  - **vp**tr[0] содержит указатель на самую первую виртуальную функцию
  - Виртуальные функции раскладываются в **vp**tr[n] в порядке объявления
  - **vp**tr[-1] указывает на структуру **typeid** объекта
  - **vp**tr[-2] содержит смещение до начала объекта (обсудим позже)
  - После vp
tr идут данные класса, в порядке объявления
  - **Неявно созданные деструкторы** и т.п. располагают в конце
- Но это еще не всё ;-)**

## Offset to top

```

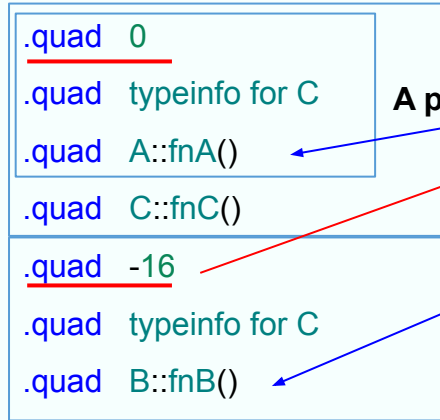
class A
{
public:
    long a = 1;
    virtual void fnA();
};

class B
{
public:
    long b = 2;
    virtual void fnB();
};

class C : public A, public B
{
public:
    virtual void fnC();
    long c = 3;
};

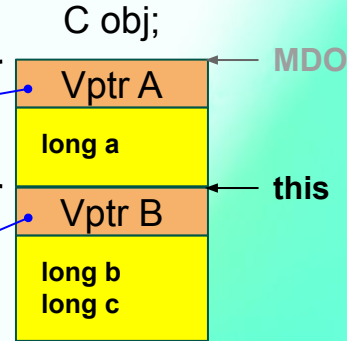
```

vtable for C:



Vtable[-2] - Offset to top

MDO = this + this[-2]

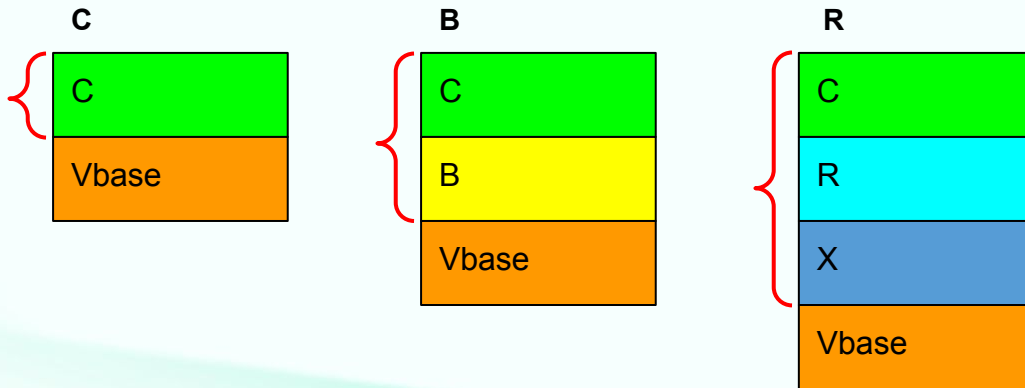


# Виртуальное наследование

## Где же наш виртуальный предок

Мы уже обсуждали в прошлом докладе - виртуальные предки раскладываются в памяти объекта:

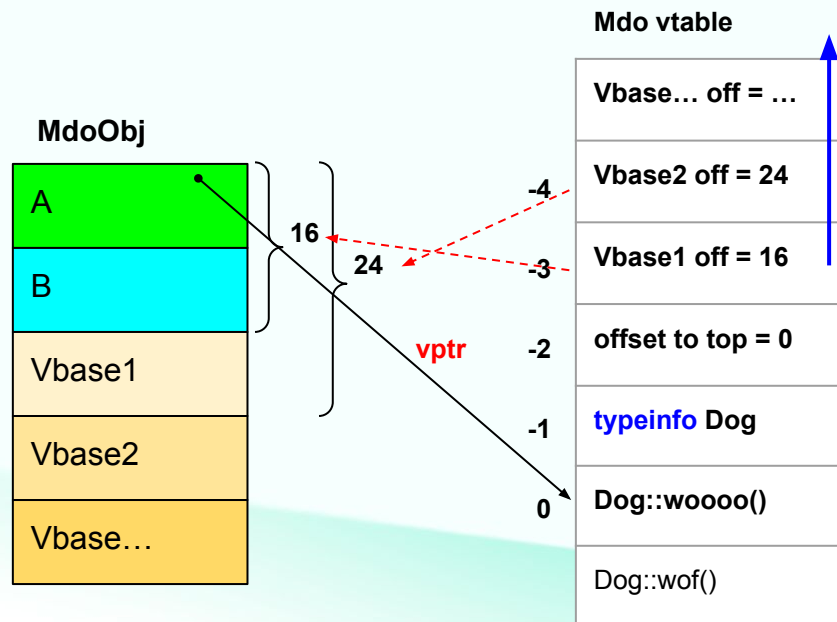
- в конце
- порядок (смещение) в разных MDO будет разный





## Virtual Base (vbase) offset

Порядок следования виртуальных предков полностью определен - давайте в этом же порядке, но в отрицательном смещении разложим смещения в V-таблице.



**Vbase offset** - содержит смещение от начала объекта до соответствующего виртуального предка.

В зависимости от дерева наследования, и соответствующего размещения, может быть **отрицательное смещение**.

## Virtual Base (vbase) offset пример

```

class A
{
public:
    long avirt = 1;
};
class B : virtual public A
{
public:
    long c = 3;
    virtual void fnB();
};

```

```

void B::fnB()
{
    avirt = 5;
}

```

Приводим **this MDO** к указателю на виртуального-предка **B**.

```

B::fnB():          # @B::fnB()
    mov    rax, qword ptr [rdi]      // vptr = *this
    mov    rax, qword ptr [rax - 24] // voff = vptr[-3]
    mov    qword ptr [rdi + rax], 5  // *(this + voff) = 5
    ret

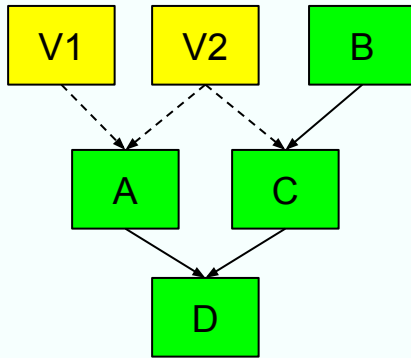
```

## Конструирование виртуальных предков

С точки зрения C++, все виртуально наследуемые под-объекты принадлежат MDO, и MDO ответственен за их конструирование.

- Объект который конструируется как **MDO**, должен в конструкторе вызвать **конструкторы ВСЕХ виртуальных предков**.
- Объект который конструируется как **не-MDO (как подобъект)**, **НЕ вызывает** в конструкторе **конструкторы виртуальных предков**.
- Для этого, для класса с **виртуальными предками** создаются 2 версии конструкторов: **base** и **complete**.
- При конструировании **MDO** с виртуальными предками, вызывается **complete** (только для корня графа наследования).
- **Complete** уже вызывает **base** конструкторы.
- Если у класса **нет виртуальных предков**, то **MDO** конструируется через **base**.

## Конструкторы base и complete



D d;

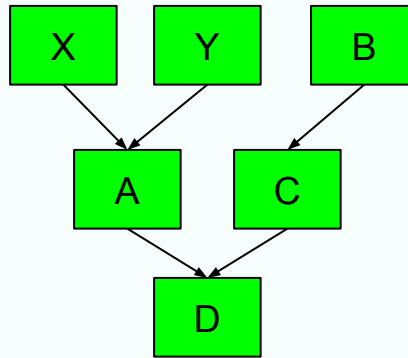
**D::D complete (&d)**

V1::V1 **base** (...)

V1::V1 **base** (...)

A::A **base** (...)

C::C **base** (...)



D d;

**D::D base (&d)**

A::A **base** (...)

C::C **base** (...)

У классов без виртуальных предков,  
есть только **base** конструктор.

## Конструирование виртуальных предков (пример)

```
class Virt {
public:
    long virt = 1;
};
class A {
public:
    int a = 111;
};
class B : public A, virtual public Virt {
public:
    B();
    long c = 333;
    virtual void fnB();
};
```

B::B() [base object constructor]:

```
push r14
push rbx
push rax
mov rbx, rsi
mov r14, rdi
add rdi, 8
call A::A() [base object constructor]
mov rax, qword ptr [rbx]
mov qword ptr [r14], rax
mov qword ptr [r14 + 16], 333
add rsp, 8
pop rbx
pop r14
ret
```

B::B() [complete object constructor]:

```
push rbx
mov rbx, rdi
add rdi, 24
call Virt::Virt() [base object constructor]
lea rdi, [rbx + 8]
call A::A() [base object constructor]
lea rax, [rip + vtable for B+24]
mov qword ptr [rbx], rax
mov qword ptr [rbx + 16], 333
pop rbx
ret
```

При создании объекта, сначала конструируются **ВСЕ виртуальные предки**.

## Проблема переопределения метода

```

class A
{
public:
    long avirt = 1;
    virtual void fnA();
};

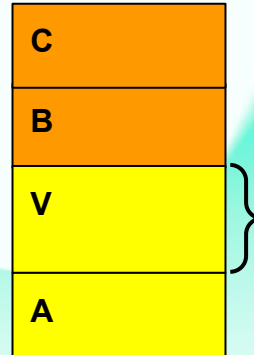
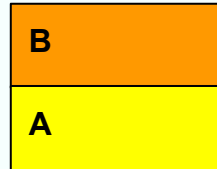
class B : virtual public A
{
    long c = 3;
public:
    virtual void fnA();
};

void B::fnA()
{
    c += avirt;
}

```

Мы переопределяем виртуальный метод виртуального предка:

- Его **this** должен указывать на переопределивший подобъект
- Сам виртуальный предок располагается по произвольному смещению
- Метод может вызываться функцией которая имеет только указатель объект виртуального предка
- **this** должен быть приведен от указателя на предка к указателю на потомка!



```

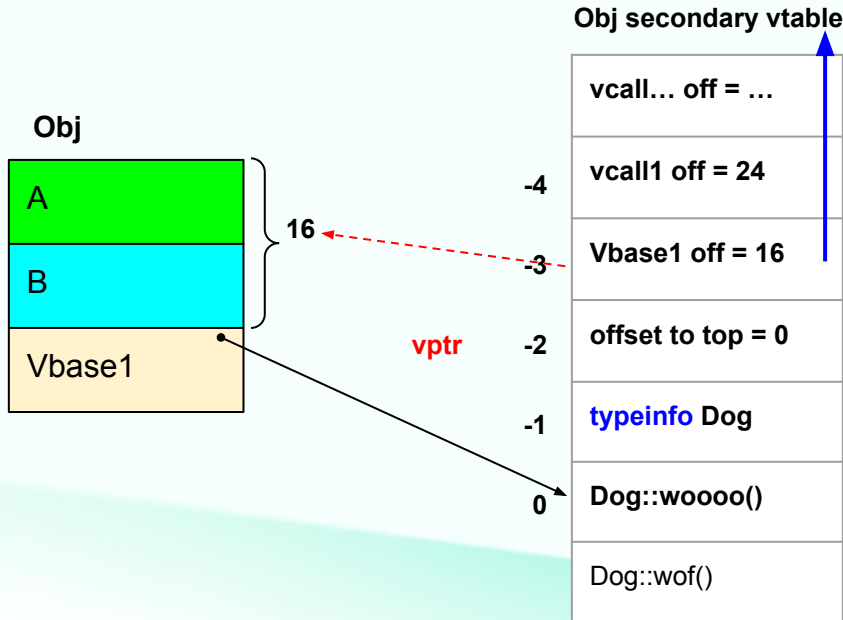
void someFn(A& a)
{
    ...
}

```

Варианты иерархий

## Virtual call (vcall) offset

Для каждого переопределенного метода из виртуального предка добавим слот со смещением внутри объекта, в V-таблицу (**в переопределяющем классе**).



Vbase и Vcall смещения сначала от primary таблицы базового класса, потом собственные.

## Virtual thunk

```

class A
{
public:
    long avirt = 1;
    virtual void fnA();
};

class B : virtual public A
{
    long c = 3;
public:
    virtual void fnA();
};

void B::fnA()
{
    c += avirt;
}

```

vtable for B:

```

.quad 16
.quad 0
.quad typeinfo for B
.quad B::fnA()

```

B

Дубликат

```

.quad -16 // vcall offset
.quad -16 // offset to top
.quad typeinfo for B
.quad virtual thunk to B::fnA()

```

A

Virtual thunk

virtual thunk to B::fnA():

```

mov    rax, qword ptr [rdi] // vptr = *this
add    rdi, qword ptr [rax - 24] // vcalloff = this + vptr[-3]
jmp    B::fnA() # TAILCALL

```

Мы хотим иметь унифицированный код в зависимости от расположения.



Covariant return type

kaspersky

## Covariant return types

```
class A
{
public:
    long count = 1;
    virtual A* clone();
};

class B : virtual public A
{
    long c = 3;
public:
    virtual B* clone() override;
};

B* B::clone() { count++; return new B; }
A* A::clone() { count++; return new A; }
```

C++ позволяет менять возвращаемый тип в переопределяемой функции если:

- Возвращается **указатель** или **ссылка** на объект
- Возвращаемый объект в переопределенном - является **потомком** (исходно возвращаемого)
- Возвращаемый в переопределенном - должен так же или менее **cv-qualified**

## Covariant return thunk

```

class A
{
public:
    long count = 1;
    virtual A* clone();
};

class B : virtual public A
{
    long c = 3;
public:
    virtual B* clone() override;
};

B* B::clone() { count++; return new B; }
A* A::clone() { count++; return new A; }

```

vtable for B:

B	.quad 16
	.quad 0
	.quad typeinfo for B
	.quad B::clone()
A	.quad -16 // vcall offset
	.quad -16
	.quad typeinfo for B
	.quad <u>covariant return thunk to B::clone()</u>

Дубликат

Уже знакомая корректировка this

covariant return thunk to B::clone():

```

push rax
mov rax, qword ptr [rdi]
add rdi, qword ptr [rax - 24]
call B::clone() // return B -> rax
mov rcx, qword ptr [rax] // vptrA = *rax
add rax, qword ptr [rcx - 24] // rax = vptrA[-3]
pop rcx
ret

```

B::clone() на выходе возвращает объект B,  
 Но вызывающий с базового класса, рассчитывает  
 увидеть под-объект A.

```

void someFn(A& a)
{
    ... = a.clone();
}

```

## Covariant return thunk вариант 2

```

struct M { long m; };
struct N { long n; };
struct X: public M, public N
{ long x; };

class A
{
public:
    virtual N* clone();
};

class B : public A
{
public:
    virtual X* clone() override;
};

X* B::clone() { return new X; }
N* A::clone() { return new N; }

```

vtable for B:

```

.quad 0
.quad typeinfo for B
.quad covariant return thunk to B::clone()
.quad B::clone()

```

← Таблица primary класса

← Дубликат

covariant return thunk to B::clone():

```

push    rax
call   B::clone() // return X -> rax
add    rax, 8     // ptrN = rax + sizeof(M)
pop    rcx
ret

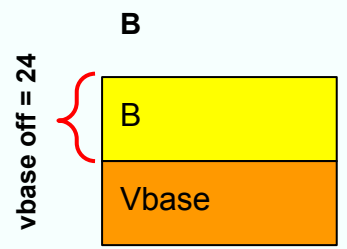
```

Конструируем виртуальных предков

# Проблема конструирования виртуальных предков

Конструируем **B**, как подобъект в **Y**.

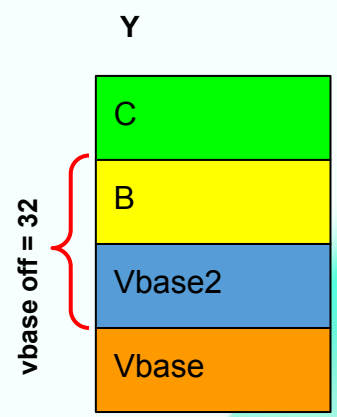
Какая должна использоваться **V-таблица** на конструирования / деструкции?



```
class B : virtual public Vbase
{...}
```

**B vtable**

vcall1 off = 32
Vbase off = 24
offset to top = 0
typeid B
Vbase::fn1()
B::fn2()



**Y vtable**

...
vcall1 off = -64
Vbase off = 32
offset to top = 64
typeid Y
think Y::fn1()
B::fn2()



## Construction V-table

Компилятор создает дополнительную V-таблицу, специально для этапа конструирования / деструкции.

Берем из таблицы **B**

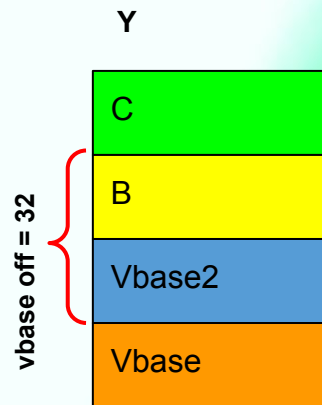
- адреса функций
- адрес RTTI
- Offset to top

Берем из таблицы **Y**

- Virtual base offsets
- Virtual call offsets (кроме переопределенных выше)

Construction V-таблицы являются свойством полного класса: **construction vtable for \*-in-Y**

**Только для под-классов имеющих виртуальных предков!**



**construction vtable for B-in-Y**

<b>vcall1 off = -32</b>
<b>Vbase off = 32</b>
<b>offset to top = 0</b>
<b>typeinfo B</b>
<b>Vbase::fn1()</b>
<b>B::fn2()</b>

## Проблема

- **Construction V-таблицы** - свойство **полного** класса.
- -> Мы не можем хардкодить **construction V-таблицы** в конструкторы.



## VTT (Virtual Table of Tables)

Одна таблица, чтобы контролировать все V-таблицы.



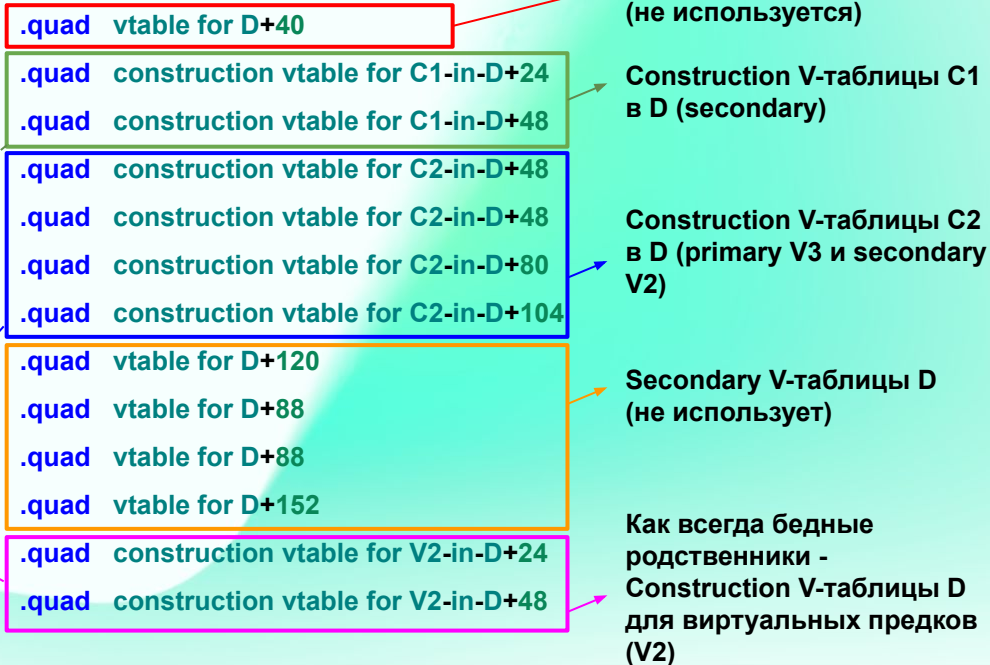
## VTT (Virtual Table of Tables)

Одна таблица, чтобы контролировать все V-таблицы.

```

class A1 { int i; };
class A2 { int i; virtual void f(); };
class V1 : public A1, public A2 { int i; };
class B1 { int i; };
class B2 { int i; };
class V2 : public B1, public B2, public virtual V1
{ int i; };
class V3 { virtual void g(); };
class C1 : public virtual V1 { int i; };
// C1 has no primary base, V1 is secondary base
class C2 : public virtual V3, public virtual V2 { int i; };
// C2 has V3 primary (nearly-empty virtual) base, V2 is
secondary base
class X1 { int i; };
class C3 : public X1 { int i; };
class D : public C1, public C2, public C3 {...}
  
```

VTT for D:



## Что делать с VTT (Virtual Table of Tables)

При конструировании иерархии классов мы используем:

- **complete** конструктор - вызываем для MDO (полного объекта)
- **base** конструктор для классов имеющих виртуальных предков меняет сигнатуру на:

**void C1(void \* this, ....) //base constructor C1 Нет виртуальных предков**

**void ~C1(void \* this) //base destructor C1 Нет виртуальных предков**

**void C2(void \* this, void\* vtt, ....) //base constructor C2 Есть виртуальные предки**

**void ~C2(void \* this, void\* vtt) //base destructor C2 Есть виртуальные предки**

Неявный аргумент **vtt** - получает указатель на свою подгруппу таблиц в **VTT**.

## Конструируем с VTT

Одна таблица, чтобы контролировать все V-таблицы.

D::D() [complete object constructor]:

```
push r15
push r14
push rbx
mov  rbx, rdi    #D:this <- $rbx
```

```
add  rdi, 40
call V1::V1() [base object constructor]
```

```
lea  r14, [rbx + 16] #D:this + 16
mov  rdi, r14
call V3::V3() [base object constructor]
```

... #Сконструировали виртуальных предков  
без не имеющих своих виртуальных предков

VTT for D:

```
.quad vtable for D+40
```

```
.quad construction vtable for C1-in-D+24
```

```
.quad construction vtable for C1-in-D+48
```

```
.quad construction vtable for C2-in-D+48
```

```
.quad construction vtable for C2-in-D+48
```

```
.quad construction vtable for C2-in-D+80
```

```
.quad construction vtable for C2-in-D+104
```

```
.quad vtable for D+120
```

```
.quad vtable for D+88
```

```
.quad vtable for D+88
```

```
.quad vtable for D+152
```

```
.quad construction vtable for V2-in-D+24
```

```
.quad construction vtable for V2-in-D+48
```

Основная таблица  
(не используется)

Construction V-таблицы C1  
в D (primary и secondary)

Construction V-таблицы C2  
в D (primary и secondary)

Secondary V-таблицы D

Как всегда бедные  
родственники -  
Construction V-таблицы D  
для виртуальных предков

## Конструируем с VTT

Одна таблица, чтобы контролировать все V-таблицы.

D::D() [complete object constructor]:

...

```
lea rdi, [rbx + 64] #D:this + 64
mov r15, qword ptr [rip + VTT for D@GOTPCREL]
lea rsi, [r15 + 88] #D:VTT + 88
call V2::V2() [base object constructor]
```

```
lea rsi, [r15 + 8] #D:VTT + 8
mov rdi, rbx
call C1::C1() [base object constructor]
```

```
add r15, 24 #D:VTT + 24
mov rdi, r14
mov rsi, r15
call C2::C2() [base object constructor]
```

...

VTT for D:

```
.quad vtable for D+40
.quad construction vtable for C1-in-D+24
.quad construction vtable for C1-in-D+48
.quad construction vtable for C2-in-D+48
.quad construction vtable for C2-in-D+48
.quad construction vtable for C2-in-D+80
.quad construction vtable for C2-in-D+104
.quad vtable for D+120
.quad vtable for D+88
.quad vtable for D+88
.quad vtable for D+152
.quad construction vtable for V2-in-D+24
.quad construction vtable for V2-in-D+48
```

Основная таблица  
(не используется)

Construction V-таблицы C1  
в D (primary и secondary)

Construction V-таблицы C2  
в D (primary и secondary)

Secondary V-таблицы D

Как всегда бедные  
родственники -  
Construction V-таблицы D  
для виртуальных предков

## Конструируем с VTT

Одна таблица, чтобы контролировать все V-таблицы.

D::D() [complete object constructor]:

...

```
lea rax, [rip + vtable for D+40]
mov  qword ptr [rbx], rax      #D:this
lea rax, [rip + vtable for D+120]
mov  qword ptr [rbx + 40], rax #D:this + 40
lea rax, [rip + vtable for D+88]
mov  qword ptr [rbx + 16], rax #D:this + 16
lea rax, [rip + vtable for D+152]
mov  qword ptr [rbx + 64], rax #D:this + 64
pop  rbx
pop  r14
pop  r15
ret
```

VTT for D:

.quad vtable for D+40

.quad construction vtable for C1-in-D+24

.quad construction vtable for C1-in-D+48

.quad construction vtable for C2-in-D+48

.quad construction vtable for C2-in-D+48

.quad construction vtable for C2-in-D+80

.quad construction vtable for C2-in-D+104

.quad vtable for D+120

.quad vtable for D+88

.quad vtable for D+88

.quad vtable for D+152

.quad construction vtable for V2-in-D+24

.quad construction vtable for V2-in-D+48

Основная таблица  
(не используется)

Construction V-таблицы C1  
в D (primary и secondary)

Construction V-таблицы C2  
в D (primary и secondary)

Secondary V-таблицы D

Как всегда бедные  
родственники -  
Construction V-таблицы D  
для виртуальных предков

Выставляем **Vptr**'ы при этом VTT не используется.

Деструкция

## Почему 3 деструктора?

- **base object destructor** - деструкция без виртуальных предков
- **complete object destructor** - деструкция + деструкция виртуальных предков
- **deleting destructor** - деструкция + деструкция виртуальных предков + delete()



## 2 слота деструктора

- **complete object destructor** - не вызывает **delete** в конце.
- **deleting destructor** - вызывает **delete** после деструкции.

## Complete object destructor

Не вызывает `delete(void*)` на память лежащую под объектом.

```
char buf[1024];
class A {
public:
    int a;
    virtual void prnt();
    virtual ~A();
};
```

```
class C : public A {
public:
    int c;
    virtual ~C();
};
void create(void* buf) {
    new (buf) C;
}
```

```
void del(A* a) {
    a->~A();
}
```

vtable for C:

```
.quad 0
.quad typeinfo for C
.quad A::prnt()
.quad C::~C() [base object destructor]
.quad C::~C() [deleting destructor]
```

```
del(A*):
# %bb.0:
#DEBUG_VALUE: del:a <- $rdi
mov    rax, qword ptr [rdi]
jmp    qword ptr [rax + 8] # TAILCALL
```

## Deleting destructor

```
class A {
public:
    int a;
    virtual void prnt();
    virtual ~A();
};
class C : public A {
public:
    int c;
    virtual ~C();
};
C* create() {
    return new C;
}
void del(A* a) {
    delete a;
}
```

Вызывает **delete(void\*)** на память лежащую под объектом.

C::~~C() [deleting destructor]:

```
push    rbx
mov     rbx, rdi
call   C::~~C() [base object destructor]
mov     rdi, rbx
pop     rbx
jmp     operator delete(void*)@PLT # TAILCALL
```

del(A\*):

```
test   rdi, rdi
je     .LBB2_1
# %bb.2:
mov    rax, qword ptr [rdi]
jmp    qword ptr [rax + 16] # TAILCALL
.LBB2_1:
ret
```

## Общие правила деструкции

1. Вызывается **complete** или **deleting** деструктор.
2. Деструктор вызывает **base** деструкторы (возможно с **VTT**) непосредственных предков.
3. Деструктор вызывает **base** деструкторы (возможно с **VTT**) всех виртуальных предков.
4. Для **deleting** деструктора вызываем **delete(void\*)**.

# Указатели

kaspersky

## Data Member Pointer

```

class A
{
public:
    int a;
    int b;
    int A::*selector;
};

void fn(int cond, A& a)
{
    if (cond > 10)
        a.selector = &A::a;
    else if (cond > 5)
        a.selector = &A::b;
    else
        a.selector = nullptr;
}

```

Мы можем делать указатель на член класса - такой указатель хранит **смещение** внутри класса. И внезапно `nullptr == -1`, т.к. 0 - валидное смещение.

```

fn(int, A&):
    cmp    edi, 11
    jl     .LBB0_2
    mov    qword ptr [rsi + 8], 0
    ret

.LBB0_2:
    cmp    edi, 6
    jl     .LBB0_4
    mov    qword ptr [rsi + 8], 4
    ret

.LBB0_4:
    mov    qword ptr [rsi + 8], -1
    ret

```

Этот ABI признан авторами неудачным!

Синтаксис использования к делу не относится, просто ломает голову =).

```

void set(A& a, int val)
{
    a.*(a.selector) = val;
}

```

## Member Function Pointer

Указатель на метод класса - это структура. Поле ptr - может быть в 2 ипостасях: указатель на виртуальную функцию и не-виртуальную.

На большинстве платформ, если младший бит 1, то в ptr смещение в V-таблице - 1, иначе указатель на адрес функции.

```
struct {  
    fnptr_t ptr;  
    ptrdiff_t adj;  
};
```

младший бит 0: `<type> (ptr)(this + adj, <args>)` (вызов не-виртуальной функции)  
младший бит 1: `<type> ((this + adj)->vptr + ptr - 1)(this + adj, <args>)`

На некоторых ABI, указатель может иметь 1 в младшем разряде (ARM32), и схема чуть меняется.

## Member Function Pointer: пример

```
struct {
  fnptr_t ptr;
  ptrdiff_t adj;
};
```

младший бит 0: `<type> (ptr)(this + adj, <args>)` (вызов не-виртуальной функции)  
 младший бит 1: `<type> ((this + adj)->vptr + ptr - 1)(this + adj, <args>)`

```
class A {
public:
  int fn1();
  virtual int fnV1();
  virtual int fnV2();
};

int (A::*ptr)() = &A::fnV2;

void call(A& a, int (A::*fn)()) {
  (a.*fn)();
}
```

```
call(A&, int (A::*):) # a:rdi, fn:rsi,rdx
```

```
add rdi, rdx # this + adj
```

```
test sil, 1
```

```
je .LBB0_2
```

```
mov rax, qword ptr [rdi]
```

```
mov rsi, qword ptr [rsi + rax - 1]
```

```
.LBB0_2:
```

```
jmp rsi # TAILCALL не виртуальный
```

```
ptr:
```

```
.quad 9
```

```
.quad 0
```



# Девиртуализация

## Поможем компилятору

Для девиртуализации основные источники:

- Известен динамический тип
- Нет переопределений

## Ключевое слово final

Большая часть девиртуализации происходит во фронтэнде компилятора.

```
class V1 final
```

```
{  
};
```

```
class X
```

```
{
```

```
public:
```

```
    virtual void fnX1() final;
```

```
};
```

Ключевое слово говорит компилятору что виртуальные функции класса или конкретная функция не будет переопределена. Если тип соответствует - можем подставить не-виртуальный вызов.

## Anonymous namespace

Большая часть девиртуализации происходит во фронтэнде компилятора.

```
namespace  
{  
  class A  
  {  
  };  
}
```

Компилятору очевидно что он видит все возможные вариации класса внутри единицы трансляции, и снаружи никто переопределить не может.

## Заэмитим таблицы

По умолчанию LLVM эмитит V-таблицу только с ключевой функцией. V-таблица позволяет мидл-энду найти информацию девиртуализации.

**-fforce-emit-vtables** - заставляет создавать V-таблицу во всех юнитах в COMDAT.

## Строгий vptr

**-fstrict-vtable-pointers** - говорит компилятору, что **vptr** не будет меняться в течении жизни объекта.

Это дает мидл-энду дополнительные гарантии для оптимизаций.

### [EXPERIMENTAL]

На самом деле опций больше - их можно найти в документации LLVM.

## Как оптимизируем

Основное правило при оптимизациях -  
**дайте больше информации компилятору!**

# Заключение



## Заключение

С этим докладом я НЕ хочу чтобы вы подумали что:

- **C++ ABI** переусложнен
- Неэффективен

**О чем стоит подумать**

- Этот ABI эффективно решает сложные задачи
- Но необходимо правильно моделировать решаемую задачу
- Не пренебрегайте паттернами проектирования для снижения сложности, такими как: Dependency Injection, ...
- Изучайте принципы Объектно ориентированного проектирования и анализа



Спасибо!

**Евгений Ерохин**

Telegram: @the\_gabber

kaspersky